# EL OPEAN PATENT OFFICE

## Patent Abstracts of Japan

PUBLICATION NUMBER PUBLICATION DATE

59126931 21-07-84

APPLICATION DATE APPLICATION NUMBER 12-01-83 58003238

APPLICANT : NIPPON SOKEN INC;

INVENTOR :

TOMITA MASAHIRO;

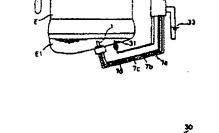
INT.CL.

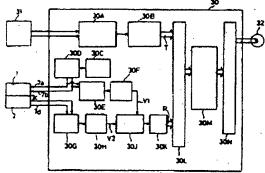
G01N 11/16 G01N 9/00

TITLE

MEASURING DEVICE OF

CHARACTERISTIC OF FLUID





#### ABSTRACT :

PURPOSE: To attain a fluid characteristic measuring device which is compact and has a long life, by providing a displacement measuring piezoelectric body, which measures the displacement of a piezoelectric oscillator immersed into a fluid, together with the piezoelectric oscillator as one body.

CONSTITUTION: A piezoelectric oscillator 1 is set in the bottom part of an oil pan E<sub>1</sub> of an engine E and is immersed into oil. A function generator 30C not only gives an excitation signal to the oscillator 1 through an amplifier 30D but also inputs a DC signal V1 proportional to the amplitude to an operator 30J through a differential amplifier 30E and a rectifying and smoothing circuit 30F. Meanwhile, the output voltage, which is proportional to the oscillation amplitude of the oscillator 1, of a displacement measuring piezoelectric body 2 which is vibrated together with the oscillator 1 as one body is converted to a DC signal V<sub>2</sub> through a differential amplifier 30G and a rectifying and smoothing circuit 30H and is inputted to the operator 30J. The operator 30J attains a ratio of V1 to V2, and this ratio is outputted to a main operating circuit 30M through an AD converter 30K to detect the deterioration of oil together with the output signal from a temperature sensor 31; and if the viscosity of oil exceeds a limit viscosity, a warning indicator lamp 32 is lit.

COPYRIGHT: (C)1984,JPO&Japio

## (B) 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

## ⑩ 公開特許公報 (A)

昭59—126931

விnt. Cl.3 G 01 N 11/16 9/00

識別記号

庁内整理番号 6611-2G 7246-2G ❸公開 昭和59年(1984)7月21日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 8 頁)

#### の流体の特性測定装置

即特 願 昭58-3238

20出 願 昭58(1983)1月12日

仰発 明 者 松代隆一

> 西尾市下羽角町岩谷14番地株式 会社日本自動車部品総合研究所

内

⑩発 明 者 岩本賢司

西尾市下羽角町岩谷14番地株式 会社日本自動車部品総合研究所 内

明

1. 発明の名称

流体の特性側定装置

- 特許崩求の範囲
- (1) 流体中に揮躍した圧電振動子と、該圧電 振動子に一体的に散け、その変位を棚定する変 位側定用圧電体と、上記圧電振動子に励振信号 を送出する励版回路と、上記変位測定用圧電体 の出力信号を受償する受償回路と、受債償号の **萃動より流体の特性を算出する痕算回路とを具** 爛する流体の特性湖定装置。
- (2) 上記旗算凹路は励振信号と受信信号の振 幅比より流体の粘性を算出する特許調求の範囲 第1項記載の流体の特性測定装置。
- (3) 上記演算回路は励振信号と受信信号の振 幅比が価値を示す個号周波数より流体の密度を 算出する特許請求の範囲第1項記載の流体の特 性劇定装置。
  - (4) 上記演算回路は受信信号のパイテス分よい

⑫発 明 者 近藤憲司

> 西尾市下羽角町岩谷14番地株式 会社日本自動車部品総合研究所

内

の発 明 者 富田正弘

> 西尾市下羽角町岩谷14番地株式 会社日本自動車部品総合研究所

⑪出 願 人 株式会社日本自動車部品総合研 究所

西尾市下羽角町岩谷14番地

個代 理 人 弁理士 伊藤求馬

り流体の流速をよび流量を算出する特許調求の 節囲勇1項配載の流体の特性側定装置。

3. 発明の詳細な説明

本発明は流体中に設けた振動物体の振動萃動 より流体の粘度あるいは密度等の特性を知る流 体の特性態定装置に関するものである。

この種の測定装置としては従来流体の粘度を 柳定する版動片粘度針が知られている。これは 統体中に薄い金属片を挿入し、その自由級劇の 威護率から流体の粘度を測定するものであるが、 上記金属片を振動せしめ、あるいは金属片の変 位量を使出する回路や機器が必要なため装置全 体が大形となる上に、耐久性にも欠け、車両等 への搭載は不可能であつた。

本発明は、コンパクトでかつ労命の良い既体 の特性側定装置を提供することにより、上配従 来設置の不具合を解消するととを目的とするも ので、液体中に損慢した圧電振動子と、終圧電 振動子に一体的に設け、その変位を測定する发 位測定用圧電体と、上記圧電影動子に励振信号

以下本発明を図示の突施例により説明する。 ・第1図ないし第7図は本発明の第1の突施例 を示すもので、各図に従い確成と作動を併せて 説明する。

第1凶において、分極方向を板岸方向に対して反対とした圧電淬破11a、11Dを接合し、その両面に電極12a、12Dを設けていわゆるパイモルフ形の圧電振動子1が構成してある。一方、圧矩体板21の両面には電極22a、22Dを設け、変位測定用圧電体2が構成してある。そして、振動子1と圧矩体2は絶縁板3を介して扱合され、全体を絶縁性咽脂でコーティングされて、一端は取付用部材5に固定してある。

取付用部材5は段付きの肉厚円簡形で、小径 部外周には取付用ネジ部5 Bが形成してある。 簡内には30段性組脂 Bが封治してあり、上記版 助子1 および圧電体 2 の各一端が 樹脂 6 内に埋 設 園 簡 してある。一方、 振助子 1 の 電 極 1 2 2 2 1 2 b および 比 電 体 2 の 戦 強 2 2 2 2 2 0 化 は それぞれ、 峨 脂 6 を 軽 て 外 部 へ 延 び る リード 級 7 a 、 7 b 、 7 c 、 7 d の 一端が 接 祝 し て あ

なお、第1図のA矢視図を第2図に示す。

上記りード線78、7 D により任 単級 サイ に交番 電圧を印加すると、 交番 電圧の 磁性の 反 転に伴なつて 減 助子 1 は 第 1 図の 左右 方向 にわん 曲 振動子 1 とともにわん 曲 伸縮 し、リード 線7 c、7 d 間には 振動子 1 の 最 勤 張 幅に応じて 大きさが 変わる 出力 電圧が 規われる。

第3 図以降は上記変位測定用比塩体2を一体に設けた圧電振動子1を使用して流体の粘性測定装置を構成し、本装置にて内燃機関のオイルの劣化模知をした例を示す。

男3 図において、圧電振動子1 はエンジンE のオイルパンElの医部に接着され、オイル中

に挿入してある。そして、リード線78~7 d
により個号処理回路30に接続してある。31
は温度センサで、その悠温部はオイル中に挿入
してある。32はオイル劣化署告灯、33はバッテリである。上記温度センサ31、 對告灯32、バッテリ33はいずれも個号処理回路30に接続してある。

野4 図に信号処理回路30 の制収を示す。図中30 A は温度吸出器、30 B、30 K はA/Dコンパータ、30 C は関致発生器、30 D は増幅器、30 E、30 G は差動アンプ、30 F、30 H は軽流平滑回路、30 J は預算器、30 L、30 N はインターフェース回路、30 M は主演拜回路である。

温度センサ31の出力信号は温度検出器30Aに入力され、とこで所定の電圧レベルに変換された後、A/Dコンバータ30Bにてデジタル値に変換され、温度データTとして主演算出路30Mに脱み込まれる。

路数発生器30Cは圧電振動子1の固有振動

数に等しい周波数の正弦波出力信号を発する。 この出力信号は増幅器30Dで増幅され、正負 に優性を変える効派信号としてリード級7a、 7Dを経て振動子1に与えられ、これに応じて 振動子1が振動する。励振信号はまた影動アン プ30Eで増幅され、整流平滑回路30Fでそ の振幅に比例した直流信号V1に変換されて、 頻算器30Jに入力される。

一方、版動子」と一体となつて振動する圧電体2の出力信号はリード級7 c、7 dを経て整動アンプ30 G K 入力され、増幅された後、経流平滑固路30 H でその振幅K 比例した遅流信号V 2 K 変換され、演算器30 J K 入力される。

演算器30 Jは上記道旅信号V1, V2の程 住比V2/V1を演算し、別版信号と受信信号の振幅比に比例した出力を発する。出力信号はA/Dコンバータ30 Kにてデジタル値に変換され、振幅比データRとして主演算回路30 Mに読み込まれる。

オイル劣化管告灯る2はインターフェース问

路30Nに接続してあり、主演算回路30Mの 出力信号により点灯する。

ところで、上記版幅比データRと流体の粘度 Cとは第5図に示す如く、反比例関係にある。 また、流体の粘度Cとオイルの劣化度とは第6 図に示す如く、温度をパラメータとして一義的 に定まる。図中、線k、 ℓ、mはこの順に温度 が低い。

そこで、主演算回路30Mでは第7図に示す 手眼でオイルの劣化を 伊知する。すなわち、ス テップ701にて 温度データTと 機幅比データ Rを読み込む。ステップ70%では 振幅比データ タRよりオイルの 粘度 C を 算出し、続くステップ703にて 競み込み 温度 T におけるオイルの 劣化観界粘度 C。 (I) と比較する。その結果、 裕 度 C が限界粘度 C。 (I) を 超えているとステップ 704にて 警告表示灯 3 2 ( 第4 図 2 2 2 2 2 1 ) を 点 灯し、 運転者に注意を促す。

とのように、本発明の流体特性側定接置はオ イル中に設けた圧電振動子を強制振動せしめる

る励振信号を入力すると、これに応じて圧電振 動子1が図の左右方向にわん曲振動する。

第9図において、変位側定用圧電体2は圧電 振助子1と同様のパイモルフ構造としてある。 すたわち、圧電体被2は分極方向を板厚方向に 対して反対とした二枚の圧電体板21 a、21 りを接合し、その両面に電極22 a、22 bが 設けてある。

振動子1と伴に圧亂体2も図の左右方向にわ ん曲振動し、リード線7c、70個に凝動に応 じた出力信号が得られる。

第10図において、圧電振動子1は板摩方向を分極方向とした圧電体板11の調面に電極12a、12Dを設けた構造としてある。

リード級7a、7bより正負に協性を変える 効振信号を入力すると、これに応じて圧電振動 子1は図の上下方向へ伸縮振動する。この時変 位側定用の圧阻体2も振動子1とともに伸縮振動し、リード線7c、7d個に振動に応じた出 力信号が得られる。

をお、圧電振動子1 および変位測定用圧電体 2 は第 8 図をいし第 1 1 図に示す解遺としても 第 1 の実施例と同様の効果がある。

すなわち、第8凶において、圧電振動子1は 分極方向を板厚方向に同一とした圧電体板11 a、110を三枚の電極12a、120、12 c間に挟着してある。そして、電極12a、12 cには共通のリード線7aの一端が接続され、 電極120にはリード線7bの一端が接続して ある。

リード額78、7Dにより正負に極性を変え

第11図は明10図に示す構造の圧電振動子 1 および変位側定用圧電体2を半円形にわん曲せしめ両端部を取付用部材5に固定したもので、 これにより、機動子1 および圧電体2の伸脳級 動はわん曲面の上下機動となる。

第12図ないし第14図は不発明の第2の実施例を示すもので、上記比近振動子1を使用して流体の密度制定装置を構成した例である。

第12図にかいて、桐定容器34内には試料 被体上が渦たしてあり、圧電機動子1は上記被 中に挿入してある。機動子1は倍号処理国路30 に接続され、処理国路30には表示器35かよ び電源36が接続してある。

第13凶に信号処理回路30の回路構成を示す。 奥敦発生器30 cは D / A コンバータ30 P に 放続されており、 主旗 真回路30 M より出力される周波 敬敬定データ F により、 その正弦 波出力 博号の 現成 なをぞくる。 表示 終35 は インターフェース 回路30 N に 接続して あり、 主 彼 算 回路30 M より出力される 液 体 L の 密 度 値

を表示する。

他の回路解成は第1の実施例と同じである。

羽14図は主演算回路における被体密度の算出手順を示すもので、周波数設定データドにより関数発生器30Cの出力信号周波数を戦次大きくして各周波数における励振信号と受信信号の減幅比データRを読み込み、減幅比データRが最大値を示す周波数より流体の密度を算出するものである。

すなわち、ステップ141にて局の数数定データ用レジスタのおよび版幅比データ用レジスタのおよび版幅比データ用レジスタ(R。)をクリフする。ステップ142にてレジスタのの内容を所定の角周波数△ ™だけ増し、周波数設定データ下としてD/Aコンパータ30 Pに出力する。

ステップ143では上記散定データドに基づいて発信された励振信号と受信信号の振幅比データRを読み込む。この振幅比データRがレジスタ(R。) の内容よりも大きい場合にはステップ144よりステップ145に進んでレジス

せしめた絶縁板3を分割し、その間に設けても もちろん良い。

とのように、本発明の流体特性測定装置は圧 電振動子の固有振動数より流体の密度を算出す るもので、袋鎧は個めてコンパクトである。

成16図ないし第20図は本発明の第3の実施例を示すもので、上記圧電振助子1を使用して流体の流速および流量測定装置を構成した例である。

第16図において、振動子1は流体管略37中に挿入してある。 統体がある選度で流れていると、 振動子1は流体の動圧を受け、 流速に応じて下流側にわん曲する。 とのわん曲度を側定することにより流速を算出することができる。

密度の変化が無視できない流体については、 上記わん曲位置を中心にして振動子1を振動せ しめ、第2の実施例と周様な方法で同時に密度 を側定すれば正確な流速が得られる。

第17図はこの為の僧号処理回路30を示す もので、変位劇定用圧電体2のわん曲度に比例 タ (R。) に振幅比データ R を記憶し、ステップ 1 4 2 以降を繰り返す。

一方、擬幅比データRがレシスタ(R。)の内容よりも大きくない場合、すなわち 版大値を示した場合にはステップ 1 4 6 では 厳大値を示した版 性が アップ 1 4 6 では 厳大値を示した版 職助子 1 の固有角版 動数 wn を算出しる。そりて で はないて 似体 L の密度 p を 要 出し、ステップ 1 4 8 では 算出した密度 p を 表示器 3 5 (第13 図 を 照) に 表示する。

をお、この時被体 L の 粘度が大きくて振幅比データ R の 最大値が得られない場合には 振動子 1 を第 1 5 図に示す講置として、そのパネ定数を上昇せしめると良い。 すなわち、 図において 振動子 1 の側面に 純緑性樹脂 4 のコーティング 層を介して適当なパネ定数を有する板状材 8 を 接着する。

上記板状材8は撮動子1と圧戦体2間に介在

したその出力信号中のバイアス分を得る平滑回路30Qを設け、との平常回路30Qの出力信号をA/Dコンパータ30Rにてデジタル値に 変換して、わん曲度データDとして主例算回路30Mに入力する。

他の回路解成は第2の突流例と同様である。第18図に主演算回路における流出および流量等出手順を示す。ステップ181では第2の突流体の密度を発出出する。ステップ182にてわん曲度データDを読み込み、これに基づいてステップ183で助任P、ステップ185では算出した流速Vと階路37の断面機より流量Qを算出し、ステップ186にて流速Vおよび流量Qを表示器35上に表示する。

なお、液体のように密度 p が任ぼ一定である 場合には逐一とれを計算する必要はなく、第18 図におけるステップ 1 8 1 は不要であり、これ に伴なつて第17 図の僧号処理回路 3 0 中の差 助アンプ 3 0 E、3 0 G、短旋平滑回路 3 0 F、

特別昭59-126931(6)

3 0 H、 旗算器 3 0 J、 A / Dコンパーク 3 0 K および D / A コンパータ 3 0 P が不要である。 この時振動子 1 は振動せしめておく方が、 動圧 によるわん曲にヒステリシスが生じず、好まし

. また、振動子1は第19凶、第20図に示す 構造のものを使用しても良い。

第19図では管路37内に形成した支持部材37aに絶縁材38を介して圧電振動子1および延位側定用圧電体2が一体固定してある。振動子1は長手方向を流れ方向に一致せしめて配設され、その上流側端回には流体の助圧を受ける受圧板9が設けてある。リード線7a~7dとしては導機装面に絶縁被腰を形成したエナメル線等を使用する。

振助子1は流体の動圧に応じて一定は長手方向に圧縮せしめられ、この状態で伸縮振動する。

兆20図では旋動子1の上流側に面したわん 曲面が助圧の受圧部となり、流体の助圧によつ てわん曲面が下流側に一定量変形せしめられ、

第12図ないし第15図は本発明の第2の実施例を示すもので、第12図は本発明の装置を流体の密度制定に使用した装置解成図、第13図は個号処理則路の解放を示すプロック図、第14図は主演算回路の演算フローチャート、第15図は圧電振動子の断面図である。

第16図をいし第20図は本発明の第3の実施例を示すもので、第16図は本発明の接収を 流体の低速測定に使用した接置構成図、第17 図は信号処理回路の構成を示すプロック図、第 18図は主演真回路の演算フローチャート、第 19図、第20図は圧電振動子の断回図である。

- 1 … … 圧氧振動子
- 2 … … 贺位朋定用压陷体
- 30……信号処理回路
- 3 0 C ... ... 関級発生器
- 3 0 D … … 均幅器
- 30m、30G……差脚アンプ
- 30F、30H……整瓶平滑回路
- 3 O J … … 演算器

この状態で振動する。

以上の如く、本発明の流体の特性側定設置は圧電振動子を流体中で振動せしめ、その振動等動より流体の粘度、密度あるいは流速を測定するもので、振動物体として圧電振動子を使用するとともに、これに一体的に変位測定用圧延体を設けることにより、接端の小型化および耐久性の向上を実現し、特に車調等へ搭載して優れた性能を発揮するものである。

#### 4. 図面の簡単を説明

第1図ないし第7図は本発明の第1の実施例を示すもので、第1図は圧電振動子の断面図、第2図は第1図のA 矢視図、第3図は本発明の設置をオイルの劣化検知に使用した装置構成図、第4図は信号処理側路の構成を示すで、第6図は指度とオイルの劣化度の関係を示す図、第7図は主演算側路の演算フローチャートである。

第8図ないし第11図は圧電振動子の断面図 である。

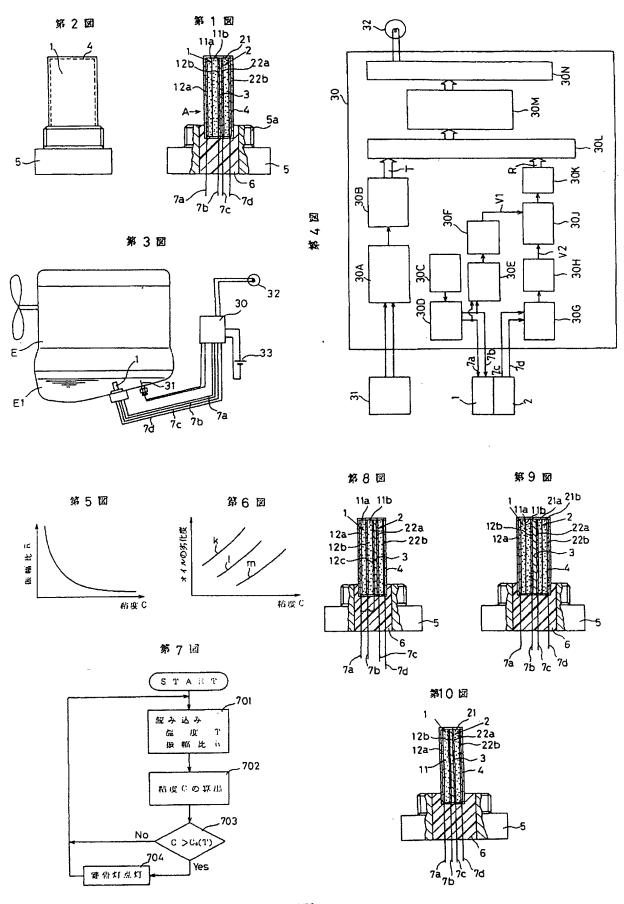
30 Q ... ... 平滑回路

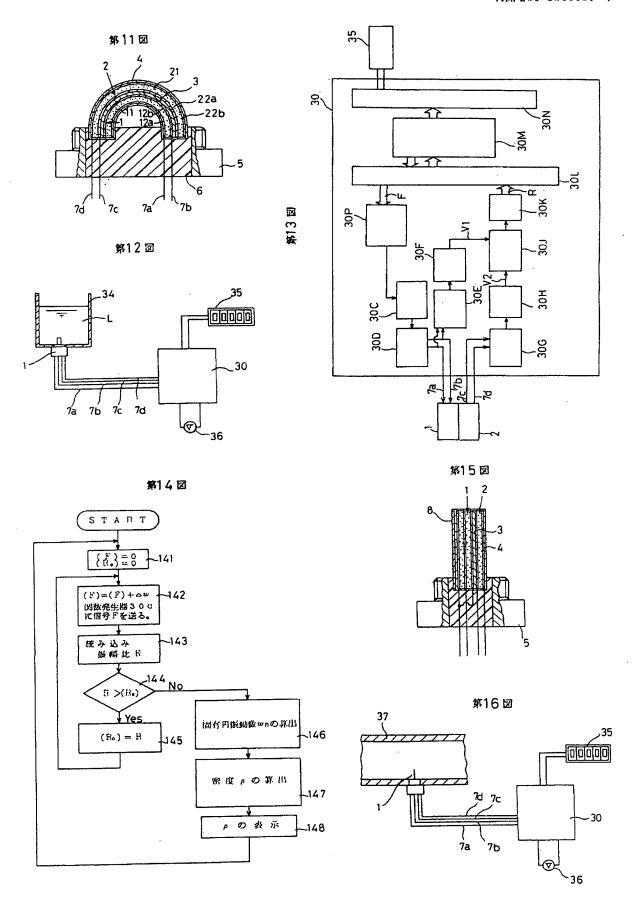
3 0 M ··· ·· 主演算回路

代埋人 弁理士 伊藤 水 馬

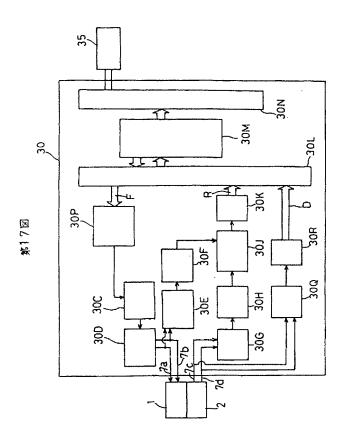


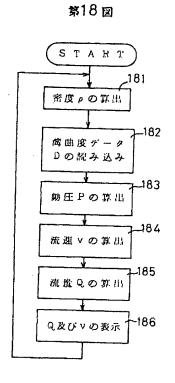
## 特開唱59-126931(6)

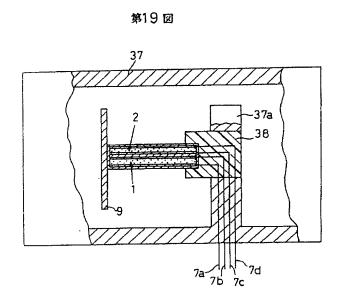


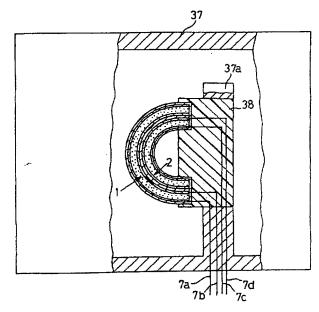


### 特開昭59-126931(8)









第20図